JUNG ANTRIEBSTECHNIK U. AUTOMATION GMBH

ForTorque® Schwenk-Drehmodule

LinTorque® Hub-Drehmodule

- **Systemischer Modulbaukasten für Hub-Dreh-Applikationen**
- **Hoch dynamisches servoelektrisches Antriebssystem**
- **Besonders für große Fremdträgheitsmomente geeignet**
- **Endlos drehend**
- **Drehzahlen bis 400 UPM, Drehmomente bis 4,0 Nm**
- **Vorschubkräfte bis 1.024 N, Hübe bis 330 mm**

LinTorque® - der systemische Baukasten

ForTorque® Schwenk-Drehmodule

Schwenk-Drehmodule *ForTorque*®

ForTorque® Schwenk-Drehmodule sind schlanke dynamische servoelektrische Dreheinheiten. Das System besteht aus einem hoch drehenden Servomotor, einer Winkelsensorik, einem hoch untersetzten spielarmen Getriebe und einem Abtriebsblock, der mit einem großzügig ausgelegten und sehr steifen Lager ausgestattet ist. *ForTorque*® Schwenk-Drehmodule zeichnen sich durch eine geringe Eigenmasse aus.
Durch die Verwendung eines Getriebes sind *ForTorque*® Schwenk-Drehmodule besonders für Anwendungen mit großen Fremdträgheitsmomenten geeignet. Wegen des hohen Wirkungsgrades der eingesetzten Getriebe lassen sich mit akzeptabler Genauigkeit über den Motorstrom Prozessmomente ermitteln und auch das maximale Abtriebsmoment begrenzen.
Bei ausladenden Schwenkarmen, bei Rundtakttischen und bei exzentrischen Anwendungslasten sind *ForTorque*® Schwenk-Drehmodule die bevorzugten und dynamischen rotativen Positioniersysteme.

***ForTorque*® Drehmodule Übersicht**	Spitzen-Moment [Nm]	Spitzendrehzahl [UPM]	Getriebeuntersetzung [i]	max. Fremdträgheitsmoment [kgcm²]	Durchmesser am Abtrieb [mm]	Gewicht [Gramm]	Schutzart
FT01-2520	0,7	400	20	5	25	229	IP20
FT01-25L20	1,0	400	20	10	25	274	IP20
FT01-3518	1,9	360	18	20	35	553	IP20
FT01-35L18	3,0	360	18	40	35	673	IP20
FT01-4550	4,0	150	50	200	45	905	IP20

Technische Änderungen vorbehalten!

LinTorque® Hub-Dreh-Module

LinTorque® ist ein Kombinationsprodukt, dass als systemischer Baukasten aus den Linearmotor-Modulen HM01 unserer *HighDynamic*® Serie und aus unseren *ForTorque*® Schwenk-Drehmodulen zusammengesetzt wird. Die große Modularität beider Produktfamilien ergibt eine extreme Flexibilität und Variantenvielfalt für die Kombination der *LinTorque*® Hub-Dreheinheiten. *HighDynamic*® Linearmotor-Module sind bis zu Spitzenkräften von 1.024 N verfügbar. Somit können kombinierte rotative und lineare Füge- und Fertigungsprozesse automatisiert realisiert werden.
Den Anforderungen nach höchsten dynamischen Produktionsabläufen wird mit diesen Produkten wie immer Rechnung getragen.

LinTorque® Hub-Drehmodule - eine Kombination von *HighDynamic*® Linearmotor-Modulen und *ForTorque*® Drehmodulen

Linearmodule für *LinTorque*® Übersicht	Spitzenkraft [N]	Dauerkraft mit nat. / forcierter Kühlung [N]	max. lieferbarer Hub [mm]	max. Geschwindigkeit [m/s]	max. Beschleunigung [m/s²]	Baubreite [mm]
HM01-23x80	67	15 / 25	260	5,0	150	44
HM01-23x160	137	31 / 48	280	5,0	150	44
HM01-37x120	255	51 / 92	280	5,0	150	60
HM01-37x240	308	53 / 100	280	5,0	150	60
HM01-48x240	585	145 / 255	330	5,0	150	70
HM01-48x360	1.024	203 / 354	300	5,0	150	70

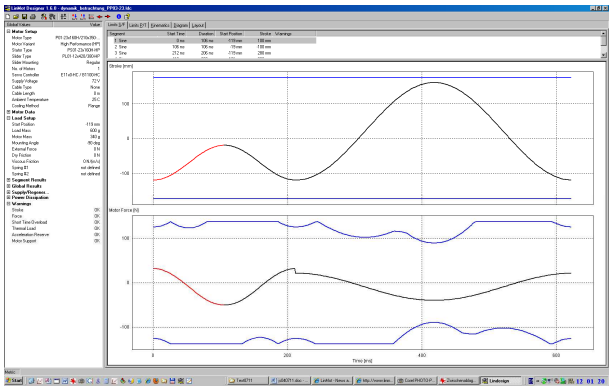
Andere Hübe auf Anfrage.
Technische Änderungen vorbehalten!

LinTorque® und *LinTorque*® Controller und Software

Die Positioniercontroller der Serien A1100, B1100, C1100, C1200, E1100 und E1200 sind für *die Ansteuerung von ForTorque*® und *LinTorque*® Antrieben abgestimmt. Somit können sowohl für den Drehantrieb als auch für den Hubantrieb Positioniercontroller mit identischem Zwischenkreis, gleicher Hardware und gleichen Schnittstellen eingesetzt werden. Die Positioniercontroller beinhalten den Wechselrichter, die Bahnsteuerung und die Schnittstellen zu übergeordneten Steuerungen. Gängige Feldbusschnittstellen und parallele I/O's ermöglichen die einfache Anbindung an übergeordnete Maschinensteuerungen.

RS 232 · PROFIBUS · DeviceNet · CANopen · EtherCAT · RS 485 · PROFINET · EtherNet/IP · ETHERNET POWERLINK · SERCOS interface

ForTorque® und *LinTorque*® Positioniercontroller

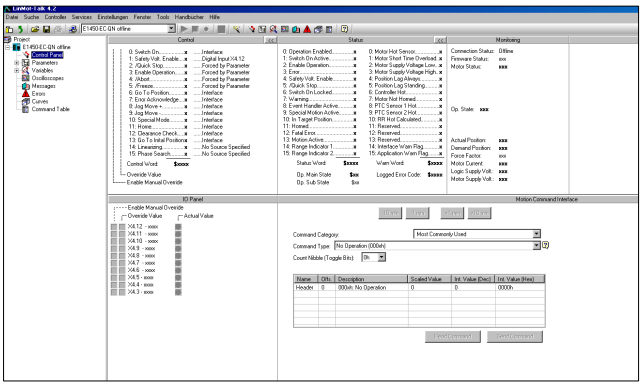


LinTorque® Designer

Mit dem *LinTorque*® Designer steht ein Auslegungswerkzeug für lineare Bewegungen zur Verfügung, mit dem fast beliebige Bewegungs- und Kraftverläufe simuliert werden können.

In der integrierten Produktdatenbank wählt man die passenden *LinTorque*® Antriebskomponenten aus. Anwendungen können sekundenschnell analysiert und nach unterschiedlichen Kriterien optimiert werden, ohne dass aufwändige manuelle Berechnungen durchgeführt werden müssen.

Abgestimmt auf *ForTorque*® Drehantriebe und *HighDynamic*® Linearmotor Module, stehen passende Werkzeuge als Bedien- u. Parametriersoftware zur Verfügung.
Mit den kostenfreien Softwaretools werden die Positioniercontroller parametriert und es lassen sich, von einfachen Punkt zu Punkt Positionieraufgaben bis hin zu komplexen Ablaufprogrammen, die verschiedensten Anwendungen programmieren. Die verschiedensten Antriebsaufgaben und Bewegungsvorgänge sind so einfach zu konfigurieren.



LinTorque® Parametrierungs-Tool

JUNG ANTRIEBSTECHNIK U. AUTOMATION GMBH

In der linearen Direktantriebstechnik gehört unser Unternehmen zu den führenden Anbietern von Systemlösungen in Deutschland!

Linearmotor- und Mechatronik-Systeme aus einer Hand!

JUNG ANTRIEBSTECHNIK U. AUTOMATION GMBH
Felsweg 18
35435 Wettenberg
Germany
Tel.: +49-(0)641-48017-0
Fax: +49-(0)641-48017-15
eMail: ja2@ja2-gmbh.de
Web: www.ja2-gmbh.de
www.fortorque.de
www.lintorque.de

Überreicht durch:

Technische Änderungen vorbehalten!
Revision: 17.05.2018 / js011217

Schwenk-Drehmodule

Linearmotor-Module, Achsen

Positioniercontroller

Motorkabel

Handling-Systeme aus einer Hand!