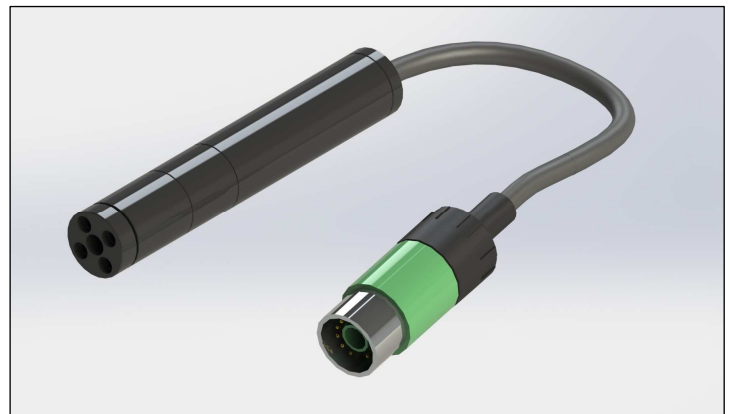


Der schlankste Schwenker aus unserer ForTorque® Serie!

FT01-2043 Schwenk-Drehmodule

- Durchmesser 20 mm
- für neue kompakte Konstruktionskonzepte
- höchste Dynamik
- 0,62 Nm bei 280 UPM
- Getriebespiel kleiner 1°
- Gewicht 110 Gramm
- modular kompatibel im **QuickLab**® Baukasten

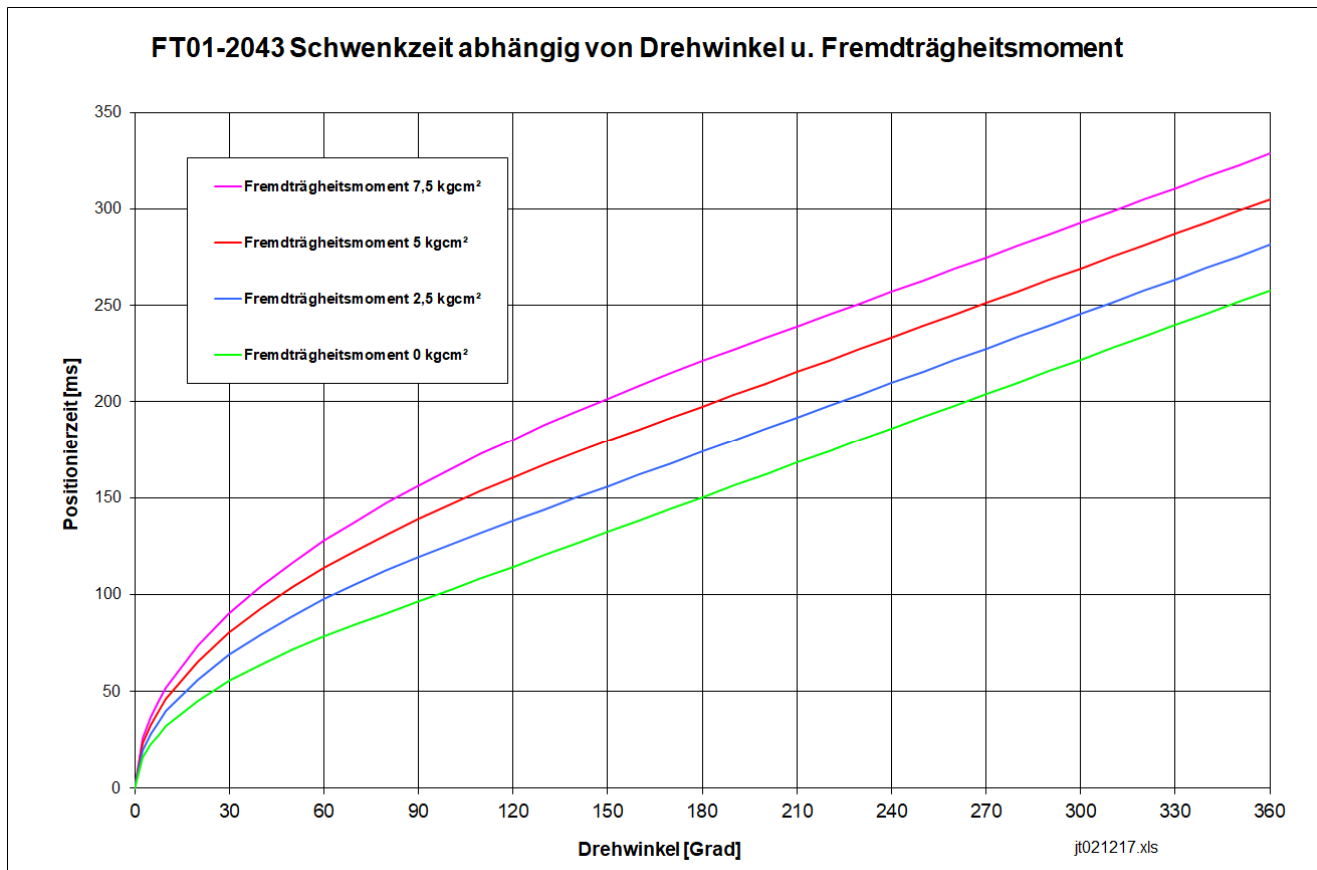


Daten ForTorque® Schwenk-Drehmodule FT01-2043

Type	FT01-2043
Mechanische Betriebsdaten	
Durchmesser am Abtrieb [mm]	20
Drehwinkel	+/- unendlich
Spitzen- / Dauerabtriebsdrehmoment M_2 [Nm]	0,62 / 0,3
einmaliges Kollisionsdrehmoment M_2 [Nm]	1,0
Drehzahl n_2 Spitze / Dauer [UPM]	280 / 256
Winkelgeschwindigkeit Spitze / Dauer [Grad/s]	1.680 / 1.536
max. Winkelbeschleunigung [Grad/s ²]	39.000
Fremdträgheitsmoment empfohlen [kgcm ²]	< 7,5
Lastmasse empfohlen [Gramm]	< 200

Type	FT01-2043
Mechanische Betriebsdaten	
Motor-Rotor-Trägheitsmoment [kgcm ²]	0,00195
Getriebe Untersetzung i	43
Getriebespiel am Abtrieb [Winkelminuten]	< 60
max. Kräfte am Abtrieb mittig axial / radial [N]	20 / 75
Schutzart	IP 54
Betriebstemperatur [°C]	- 10 bis + 125
Abmessungen Durchmesser x Länge [mm]	20 x 80
Gewicht [Gramm]	110
Befestigung	Klemmflansch

Dynamische Kenndaten *ForTorque*® Schwenk-Drehmodule FT01-2043



Type	FT01-2043
Elektrische Betriebsdaten	
Drehmomentkonstante Servomotor [mNm/A]	12,2
max. Phasenstrom [A]	1,2
Phasendauerstrom [A]	0,6
max. ZK-Spannung [VDC]	75
Anschluss Servomotor	Kabelabgang 185 mm lang nicht schlepp- tauglich

Anschluss Servomotor	
Kupplung 12polig (m)	
Kontakt-Nr.	Signal
1	GND
2	NC
3	+ 5 VDC
4	Phase A
5	Phase B
6	Phase C
7	Hall A
8	Hall B
9	Hall C
10	NC
11	NC
12	NC
Gehäuse	



Passende Positioniercontroller		
Hersteller		
FAULHABER®	LinMot®	TECHNOFT®

Technische Änderungen vorbehalten!
Stand: 30.09.2021 - js010618.doc