

Formular zur Anfrage

Kontaktdaten

Ansprechpartner: _____ Abt.: _____

Firma: _____

Strasse: _____

PLZ: _____ Ort: _____

Tel.: _____ DW: _____ Fax: _____

eMail: _____ www: _____

Bearbeiter: _____ Datum: _____

Kinematik

Bewegungsart: horizontale Bewegung vertikale Bewegung

Bewegte Nutzmasse: bis 0,1 kg bis 1 kg bis 5 kg bis 20 kg bis 100 kg

Max. Hub [mm]: _____

Schnellste Bewegung: Längster Prozesshub [mm] _____ zugehörige kürzeste Verfahzeit [ms] _____

Positioniersteuerung ohne Feldbusanbindung

Anzahl der Positionen, die über SPS I/O's angesteuert werden sollen: _____

Wiederholgenauigkeit: +/- 0,1 mm +/- 0,01 mm +/- 0,001 mm

oder alternativ

Positioniersteuerung mit Feldbusanbindung

Bussystem: RS232 CANopen PROFIBUS-DP EtherCAT POWERLINK PROFINET

Absolutgenauigkeit: +/- 0,5 mm +/- 0,05 mm +/- 0,005 mm

Bemerkungen