Formular zur Anfrage von Linearmotor-Systemen

Kontaktdaten

Ansprechpartner: _____ **Abt.:** _____

Firma: _____

Strasse: _____

PLZ: _____ **Ort:** _____

Tel.: _____ **DW:** _____ **Fax:** _____

eMail: _____ **www:** _____

Bearbeiter: _____ **Datum:** _____

Kinematik

Bewegungsart: ☐ **horizontale Bewegung** ☐ **vertikale Bewegung**

Bewegte Nutzmasse: ☐ **bis 0,1 kg** ☐ **bis 1 kg** ☐ **bis 5 kg** ☐ **bis 20 kg** ☐ **bis 100 kg**

Max. Hub [mm]: _____

Schnellste Bewegung: Längster Prozesshub [mm] _____ **zugehörige kürzeste Verfahrzeit [ms]** _____

Positioniersteuerung ohne Feldbusanbindung

Anzahl der Positionen, die über SPS I/O's angesteuert werden sollen: _____

Wiederholgenauigkeit: ☐ **+/- 0,1 mm** ☐ **+/- 0,01 mm** ☐ **+/- 0,001 mm**

oder alternativ

Positioniersteuerung mit Feldbusanbindung

Bussystem: ☐ **RS232** ☐ **CANopen** ☐ **PROFIBUS-DP** ☐ **EtherCAT** ☐ **POWERLINK** ☐ **PROFINET**

Absolutgenauigkeit: ☐ **+/- 0,5 mm** ☐ **+/- 0,05 mm** ☐ **+/- 0,005 mm**

Bemerkungen