Formular zur Anfrage von Rotativ-Systemen

Kontaktdaten

Ansprechpartner: _____ **Abt.:** _____

Firma: _____

Strasse: _____

PLZ: _____ **Ort:** _____

Tel.: _____ **DW:** _____ **Fax:** _____

eMail: _____ **www:** _____

Bearbeiter: _____ **Datum:** _____

Kinematik

Bewegungsart: ☐ **horizontale Achslage** ☐ **vertikale Achslage**

Fremdträgheitsmoment: ☐ **bis 5 kgcm²** ☐ **bis 20 kgcm²** ☐ **bis 50 kgcm²** ☐ **bis 100 kgcm²** ☐ **bis 200 kgcm²**

Nutzlast außer Mitte: **Radius** _____ **mm und Masse** _____ **Grammm**

Max. Drehmoment [Nm]: _____ **für die Zeit von** _____ **ms**

Schnellste Schwenkbewegung: Größter Winkel [Grad] _____ **zugehörige kürzeste Schwenkzeit [ms]** _____

Positioniersteuerung ohne Feldbusanbindung

Anzahl der Winkelpositionen, die über SPS I/O's angesteuert werden sollen: _____

Winkelwiederholgenauigkeit: ☐ **≤ +/- 1 Grad** ☐ **+/- 0,3 Grad** ☐ **+/- 0,05 Grad**

oder alternativ

Positioniersteuerung mit Feldbusanbindung

Bussystem: ☐ **RS232** ☐ **CANopen** ☐ **PROFIBUS-DP** ☐ **EtherCAT** ☐ **POWERLINK** ☐ **PROFINET**

Winkelabsolutgenauigkeit: ☐ **≥ 1 Grad** ☐ **+/- 0,3 Grad** ☐ **+/- 0,1 Grad**

Bemerkungen