

Formular zur Anfrage von Rotativ-Systemen

Kontaktdaten

Ansprechpartner: _____ Abt.: _____

Firma: _____

Strasse: _____

PLZ: _____ Ort: _____

Tel.: _____ DW: _____ Fax: _____

eMail: _____ www: _____

Bearbeiter: _____ Datum: _____

Kinematik

Bewegungsart: horizontale Achslage vertikale Achslage

Fremdträgheitsmoment: bis 5 kgcm² bis 20 kgcm² bis 50 kgcm² bis 100 kgcm² bis 200 kgcm²

Nutzlast außer Mitte: Radius _____ mm und Masse _____ Gramm

Max. Drehmoment [Nm]: _____ für die Zeit von _____ ms

Schnellste Schwenkbewegung: Größter Winkel [Grad] _____ zugehörige kürzeste Schwenkzeit [ms] _____

Positioniersteuerung ohne Feldbusanbindung

Anzahl der Winkelpositionen, die über SPS I/O's angesteuert werden sollen: _____

Winkelwiederholgenauigkeit: +/- 0,3 Grad +/- 0,05 Grad

oder alternativ

Positioniersteuerung mit Feldbusanbindung

Bussystem: RS232 CANopen PROFIBUS-DP EtherCAT POWERLINK PROFINET

Winkelabsolutgenauigkeit: +/- 0,3 Grad +/- 0,1 Grad

Bemerkungen