



Rotationsfreiheit für Pneumatik- und Vakuumsauggreifer

Die schlanken Schwenk/Drehmodule von Jung gibt es jetzt auch mit Drehdurchführungen zur Anbindung von Pneumatik- und Vakuumsauggreifern. Mit den hoch dynamischen Endlosdrehachsen vom Typ ForTorque FT01 stellte das Unternehmen vor etwa fünf Jahren eine Baureihe von rotativen Aktuatoren vor, die sich zum Schwenken, Drehen, Schrauben und Takten in der Handhabungstechnik eignen. Jetzt wurde diese Produktaureihe durch eine Serie mit 2- und/oder 1-Kanal-Drehdurchführungen erweitert. Die neuen Module wiegen 560g und eignen sich für kompakte Anwendungen in der Montage- und Positioniertechnik sowie Pick&Place-Applikationen mit hohen Dynamikansprüchen. Mit den Schwenk/Drehmodulen können Gewindedeckel aufgeschraubt, Werkstückträger bestückt, Bauteile zugeführt und Rundtaktische bewegt werden.

Jung Antriebstechnik und Automation GmbH
www.ja2-gmbh.de

Kompakter Strömungsgreifer

Der kompakte Strömungsgreifer SCG-HSS von J. Schmalz greift mit sehr geringem Oberflächendruck auch empfindliche Werkstücke sehr sanft, selbst wenn sie mit Öffnungen und geringen Belegungsgraden versehen sind. Der Greifer handhabt Objekte positions- und lagegetreu. Geeignet ist die Lösung vor allem für kleine Bauteile. Für größere Werkstücke lassen sich mehrere Greifer kombinieren. Mit einem Stiftvorhang passt sich der Strömungsgreifer selbstständig an die jeweilige Oberflächenkontur an und ermöglicht so das Greifen wechselnder Werkstücke ohne zusätzliche Rüstzeiten. Das Grundmodell besteht aus nicht-eloxiertem Aluminium.



J. Schmalz GmbH
www.schmalz.com

Support-Software für Robotersteuerung



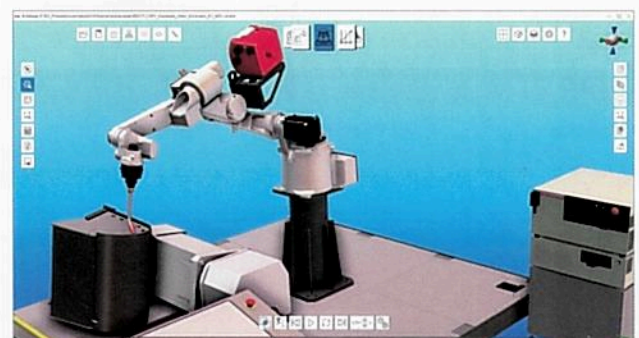
RCX-Studio-2020-Support-Software für die Steuerung der RCX3-Serie

Die Support-Software RCX-Studio 2020 für die Robotersteuerungen der RCX3-Serie von Yamaha Motor Europe erweitert die bestehende Software RCX-Studio Pro um neue Funktionen wie einen 3D-Simulator und Programmvorlagen und bietet darüber hinaus eine verbesserte Benutzerfreundlichkeit. Die Software ermöglicht unter anderem Layoutarbeiten am Bildschirm, Einlernen, Programmerstellung und Debugging, auch wenn keine Roboter angeschlossen sind. Die 3D-Simulation zeigt die Roboter und Peripheriegeräte in 3D und simuliert den Roboterbetrieb auf dem Computer.

Yamaha Motor Europe N.V.
www.yamaha-motor-im.de/de

Planungs-Tool für Automatisierungslösungen

Das Planungs-Tool K-Virtual von Kawasaki soll die agile Entwicklung, Programmierung und Verbesserung komplexer Roboteranwendungen über eine intuitive Plattform ermöglichen. Das Tool wird in mehreren Editionen – von Basic bis Expert – und angepasst für verschiedene Anwendungen wie Lichtbogenschweißen erscheinen. Es wurde gemeinsam mit dem langjährigen Partner Cenit auf Basis der Fastsuite Edition 2 entwickelt.



Kawasaki Robotics GmbH
www.kawasakirobot.de